***Załącznik nr 1.3 do SWZ***

***na dostawę sprzętu robotycznego do rehabilitacji***

***Szp-241/ZP-091/2023***

**Zestawienie wymaganych minimalnych parametrów techniczno – użytkowych**

**Zadanie nr 3**

Przedmiot zamówienia **– mobilny robot kończyn dolnych wyposażony w dedykowany tablet sterujący z ekranem dotykowym – 4 szt.,**

Nazwa własna…………………………………………………………...........................

Oferowany typ /model ………………………………………………………….............

Nazwa producenta ………………………………………………………………………

Nr katalogowy…………………………………………………………………...............

Kraj pochodzenia / rok produkcji ……………………………………………………….

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
|  | **PARAMETR/WARUNEK** | **WARTOŚC WYMAGANA** | **WARTOŚĆ OFEROWANEGO PARAMETRU, OPISAĆ** |
| 1 | 2 | 3 | 4 |
|  | Urządzenie fabrycznie nowe, nieużywane do prezentacji, rok produkcji min. 2023, wyklucza się aparaty demo, rekondycjonowane itd. | TAK, podać |  |
|  | Robot wyposażony w dedykowany tablet sterujący z ekranem dotykowym w gumowej obudowie | TAK, podać |  |
|  | Możliwość ustawienia parametrów tj. kąt zgięcia, wyprostu, czasu utrzymania, prędkości, czasu pracy | TAK, podać |  |
|  | Wymagane tryby pracy:- Błyskawiczna zmiana ustawień aparatu poprzez jedno kliknięcie, które umożliwia ustawienie bezbolesnej i bezpiecznej pozycji zgięcia maks. 20° - robot zwalnia do minimalnej prędkości podczas pierwszego i ostatniego ruchu w zakresie maks. 10º dla zgięcia i wyprostu - Rozgrzewki od poziomu maks. 70% zakresu ruchu ze zwiększeniem o maks. 5% przy każdym kolejnym ruchu- Terapia z min. 3 poziomami aktywnego ćwiczenia z oporem- Min. 3-krotne rozciągnie w zakresie 10% maksymalnej wartości ustawionego kąta zgięcia | TAK, podać |  |
|  | Możliwość czyszczenia podparcia kończyny dolnej | TAK, podać |  |
|  | Waga robota | Maks. 13 kg |  |
|  | Wymiary robota | Maks. 95x33x33 cm |  |
|  | Zakres zgięcia i wyprostu  | min. -10 do 120° |  |
|  | Zakres prędkości | min. 40 do 145° na minutę |  |
|  | Możliwość pracy z pacjentami o wzroście | od 145 do 195 cm |  |
|  | Możliwość pracy z pacjentami o długości kończyny w zakresie min. 71-99 cm | TAK, podać |  |
|  | Maksymalna waga użytkownika  | min. 135 kg |  |
|  | Pobór mocy | Maks. 20 W |  |
|  | Na wyposażeniu moduł do pracy z robotem w pozycji leżącej:• 7-sekcyjny blat (stół) z pivotem• Regulowany zagłówek w zakresie min. -70º do +40º za pomocą sprężyny gazowej• Boczki podgłówka opuszczane• Sekcja środkowa regulowana elektrycznie w zakresie min. 0-30 stopni• Podstawa z systemem 4 unoszonych kół kierunkowych oraz 4 stopkami• Wymiary (dł x szer.) min. 2050x690 mm• Wysokość regulowana elektrycznie min. 510÷990 mm• Maksymalne obciążenie dynamiczne min. 225 kg | TAK, podać |  |
|  | Gwarancja | Min. 24 miesiące |  |

\*) w kolumnie należy opisać parametry oferowane i podać zakresy

Parametry określone w kolumnie nr 2 są parametrami granicznymi, których nie spełnienie spowoduje odrzucenie oferty. Brak opisu w kolumnie 4 będzie traktowany jako brak danego parametru w oferowanej konfiguracji urządzeń.